

SISTEMA DE SALVAMENTO

RESUMEN

Sistema de salvamento, para emergencias próximas a la costa, con al menos un dispositivo robotizado volador, RPAS (4) (drone, multicoptero,...); un subsistema cliente de salvamento (2) que identifica la posición de la emergencia y transmite las coordenadas al RPAS (4), el cual posee un subsistema de dispositivos de vuelo (1) que gestiona su traslado al punto de emergencia y la liberación de la carga de socorro, y un subsistema de comunicaciones (3), por ejemplo inalámbrico, entre ambos. La posición de la emergencia se puede calcular a partir de las medidas de acimut y distancia, calculadas por unos prismáticos de observación (200). El RPAS (4) puede comprender una videocámara (120), altavoz (140) o luces estroboscópicas (160).

TITULAR

Universidad de Huelva

INVENTORES

M^a Reyes Sánchez Herrera
Andrés Mejías Borrero
Marco Antonio Márquez Sánchez
José Manuel Andújar Márquez